

令和元年10月3日14時00分  
資料配布 近畿地方整備局

## マッチングが成立した技術の現場見学会を開催します ～ 10/9、10/18 除草機械に関する2技術の現場試行見学会～

現場ニーズと技術シーズのマッチングにおいて、マッチングが成立した技術のうち除草機械に関する2技術について、10月9日、18日に現場見学会を開催します。

今年度より近畿地方整備局で実施している現場ニーズと技術シーズのマッチングの取り組みにおいて、マッチングが成立した6技術の現場試行を進めているところです。この度、マッチングが成立した技術のうち、除草機械に関する2技術について、現場見学会を下記のとおり開催します。

### <見学会開催日程・場所>

- |         |                                      |
|---------|--------------------------------------|
| (1) 技術名 | ロボット芝刈機 Automower(オートモア)             |
| ・日 時    | 令和元年10月9日(水) 13:30～15:00(予定)         |
| ・場 所    | 福井市舟橋新町地先(福井河川国道事務所管内)               |
| (2) 技術名 | spider(スパイダー)(無線遠隔操作斜面对応フリーグラスチョッパー) |
| ・日 時    | 令和元年10月18日(金) 13:30～15:30(予定)        |
| ・場 所    | 三重県伊賀市大野木地先(木津川上流河川事務所管内)            |

※天候等により中止する場合があります。

### <取材について>

取材をご希望の方は、見学会当日、会場までお越しください。

<取扱い> \_\_\_\_\_

<配布場所> 近畿建設記者クラブ 大手前記者クラブ

### <問合せ先>

国土交通省 近畿地方整備局

TEL:06-6942-1141(代表) 06-6920-6023(直通) FAX:06-6942-4439

企画部 施工企画課 課長 児玉 孝司 (こだま たかし)

企画部 施工企画課 課長補佐 味田 悟 (みた さとる)

# (1) ロボット芝刈機 Automower(オートモア) 見学会開催場所



国土地理院地図

見学会日時: 令和元年10月9日(水)  
13時30分~15時00分(予定)  
場所: 福井市舟橋新町地先(馬渡川樋門付近)  
説明者: ハスクバーナ・ゼノア(株)  
※ロボット芝刈機は10月7日(月)~11日(金)の間、  
現地で稼働させています。

見学会会場

除草箇所

舟橋新(二)

車でお越しの場合は、事前にお問合せください。

## ロボット芝刈機 Automower(オートモア) [ハスクバーナ・ゼノア株式会社]

### ■ 技術の概要

現在、自走式草刈機(ラジコン含む)及び肩掛け式刈払機を用いての河川等除草管理作業において、自動稼働するロボット芝刈り機「Automower」を設置する事により、除草作業を完全自動化する。



現行の主な草刈機

Automower (オートモア)

Automowerを設置し稼働させる事により、設置エリア内の草丈を常に完全自動で設定された高さに維持することが可能です。

機種によっては無料アプリの設定により、遠く離れた場所から各種設定変更が可能です。

公園やサッカー場等の芝地管理にも多く導入されております。

Automowerは管理エリアに設置された境界ワイヤーの内側のみで稼働し、エリア外に飛び出すことはありません。またバッテリーの残量が少なくなると自動的にチャージステーションに戻り、そして充電が完了すると再びエリア内にて草刈りを開始します。  
このように設定された高さより伸びた草を刈り続けることにより、常に草丈を維持すると同時に、集草及び運搬廃棄作業の必要もなくなり、除草管理作業の省力化において大きく貢献できるとことが予測されます。

## (2) spider (無線遠隔操作斜面对応フリーグラスチョッパー) 見学会開催場所



## spider(無線遠隔操作斜面对応フリーグラスチョッパー) [株式会社レンタルコトス]

### ■ 技術の概要

- ・搭載されているウインチ併用で最大斜度55°の法面を安全に作業することが可能 (ウインチはタイヤと連動)
- ・ラジコン式なのでエンジンのON/OFFはもちろん、刈高さも機械から離れて操作でき、傾斜面でも安全に作業可能
- ・タイヤが360°回転、全方向に俊敏に移動可能、急斜面でも自由自在に方向を変えられる

**対応斜面 55°**

**移動性**  
低い車高で障害物回避, 360度ステア機敏な動き

**生産性**  
高い走破性と高速移動により時間当たりの施工面積が広い

**低いラインニングコスト**  
シンプルな機構で部品点数が少なくメンテが容易

**安全性**  
ウインチ併用で横転しない オペレーターには振動がなく、騒音が低い  
欧州基準による飛び石の少なさ (国産比較)